



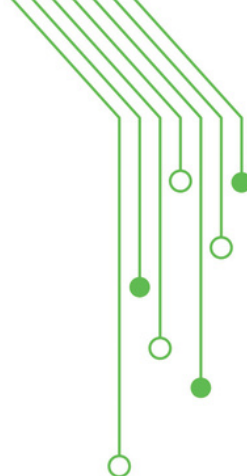
Łukasiewicz  
PIMOT

# PLATFORMA AUTONOMICZNA WSPARCIA OPERACYJNEGO



**NCBR**  
Narodowe Centrum Badań i Rozwoju

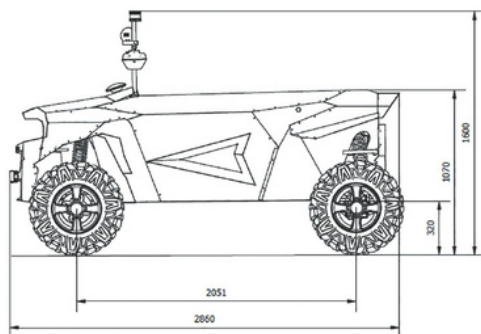
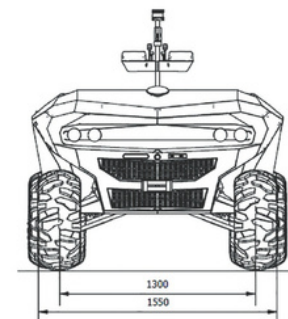
Projekt finansowany przez Narodowe Centrum Badań i Rozwoju w ramach programu  
„Przyszłościowe technologie dla obronności - konkurs młodych naukowców”



## CHARAKTERYSTYKA TECHNICZNA

Platforma Autonomiczna Wsparcia Operacyjnego jest elektrycznym pojazdem terenowym zdolnym do poruszania się w trybie zdalnego sterowania albo jazdy autonomicznej. Dzięki napędowi elektrycznemu charakteryzuje się niskim poziomem hałasu w każdych warunkach.

|                                         |                                      |
|-----------------------------------------|--------------------------------------|
| <b>RODZAJ NAPĘDU</b>                    | Elektryczny, 4x4                     |
| <b>MOC SILNIKA</b>                      | 40kW                                 |
| <b>MASA WŁASNA</b>                      | 913 kg                               |
| <b>DOPUSZCZALNA ŁADOWNOŚĆ</b>           | 443 kg                               |
| <b>POJEMNOŚĆ PRZESTRZENI ŁADUNKOWEJ</b> | 2 x europalety                       |
| <b>TRYBY PRACY</b>                      | Sterowanie zdalne/jazda autonomiczna |
| <b>ZASIĘG PLATFORMY</b>                 | 84 km                                |
| <b>ZAKRES TEMPERATUR PRACY</b>          | od -20°C do 50°C                     |



|                                                       |         |
|-------------------------------------------------------|---------|
| <b>MAKSYMALNA PRĘDKOŚĆ</b>                            | 69 km/h |
| <b>MAKSYMALNE POCHYLENIE WZDŁUŻNE</b>                 | 60%     |
| <b>MAKSYMALNE POCHYLENIE POPRZECZNE</b>               | 31%     |
| <b>MAKSYMALNA WYSOKOŚĆ ŚCIANKI PIONOWEJ</b>           | 0,25 m  |
| <b>DOPUSZCZALNA GŁĘBOKOŚĆ DŁUGOTRWAŁEGO BRODZENIA</b> | 0,3 m   |
| <b>MAKSYMALNA SZEROKOŚĆ POKONYWANEGO ROWU</b>         | 0,5 m   |
| <b>MAKSYMALNY ZASIĘG PRACY BEZPRZEWODOWEJ</b>         | 400 m   |
| <b>CZAS ROZRUCHU</b>                                  | 15 s    |
| <b>MAKSYMALNY CZAS ŁADOWANIA BATERII</b>              | 8 h     |

## AUTONOMIA

W trybie jazdy autonomicznej operator definiuje platformie punkt docelowy za pośrednictwem dedykowanej aplikacji. Trasa przejazdu jest wyznaczana przez algorytm autonomii i na bieżąco modyfikowana w zależności od wykrytych przeszkód.

### CZUJNIKI WIZYJNE AUTONOMII

2x LIDAR  
4x Kamery stereo  
Kamera termowizyjna

### KAMERA TERMOWIZYJNA

FlirVuePro

### LOKALIZACJA

GNSS, IMU, Lidar

### KOMPUTER POKŁADOWY

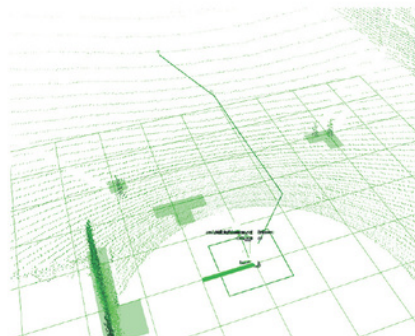
nVidia Jetson

### SYSTEM ŁĄCZNOŚCI I STEROWANIA

GSM/ WiFi/ 433mHz

### AKCESORIA

Aplikacja WEB  
Stanowisko do teleoperacji





**Łukasiewicz**  
Przemysłowy  
Instytut  
Motoryzacji

## SKONTAKTUJ SIĘ Z NAMI



### Konrad Małek

Grupa Badawcza Nowych Technologii w Motoryzacji



+48 22 7777 346, 532 457 801



konrad.malek@pimot.lukasiewicz.gov.pl

### Dział Obsługi Klienta



+48 22 7777 302



info@pimot.lukasiewicz.gov.pl



pimot.lukasiewicz.gov.pl



Sieć Badawcza Łukasiewicz –  
Przemysłowy Instytut Motoryzacji  
ul. Jagiellońska 55  
03-301 Warszawa

Odwiedź nas

